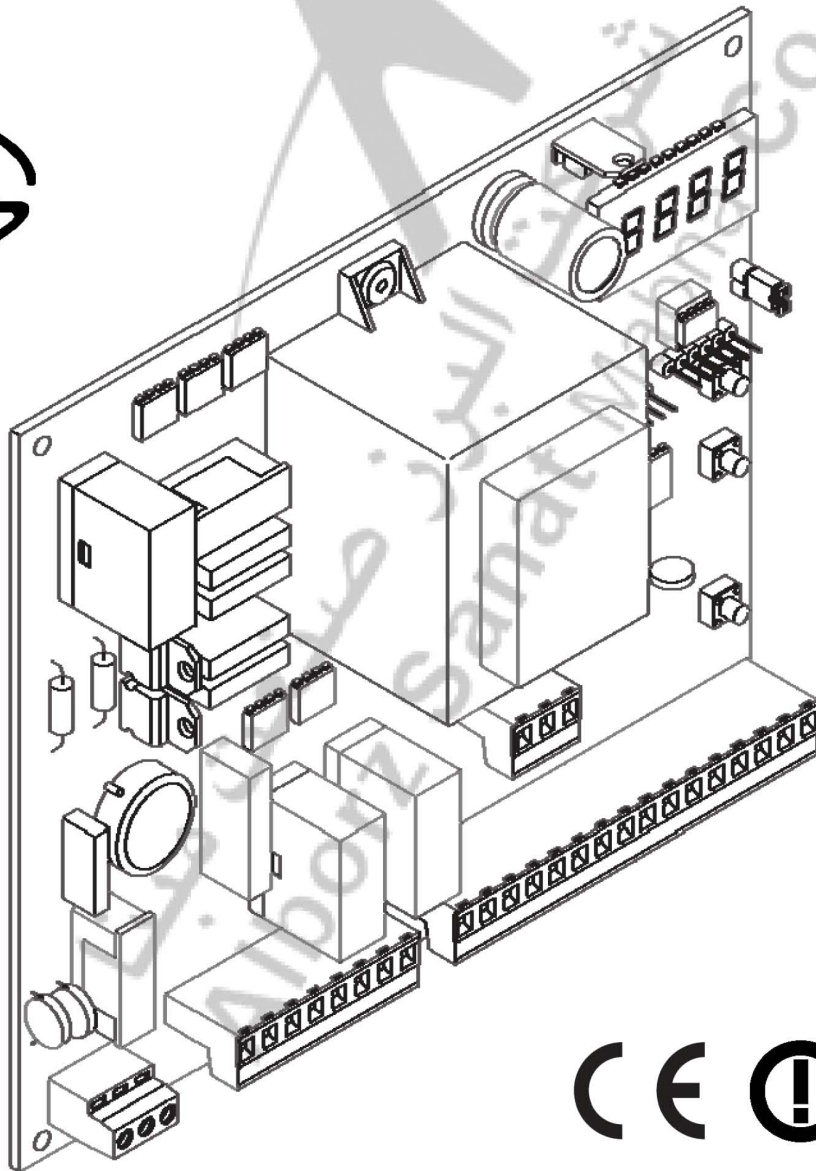


[www.Cameradoor.com](http://www.Cameradoor.com)  
[www.ArmaSystem.com](http://www.ArmaSystem.com)

**ALTAIR**

## دفترچه راهنما



- از انتخاب این محصول از شما سپاسگزاریم، شرکت البرز صنعت مبنا مطمئن است که شما از کار این محصول بسیار راضی خواهید بود. طرز کار این محصول در دفترچه هشدارها و دفترچه راهنما شرح داده شده است. قبل از استفاده از این دستگاه، این دفترچه‌ها حتماً باید به دقت مطالعه شوند، زیرا حاوی اطلاعات بسیار مهمی از قبیل ایمنی، طریقه نصب، طرز کار و روش نگهداری دستگاه می‌باشند.
- این محصول با رعایت استانداردهای فنی شناخته شده و آیین‌نامه‌های ایمنی ساخته شده است. همچنین ما اظهار می‌نماییم که این محصول مطابق با دستورالعمل‌های اروپایی EEC/89/336، EEC/73/23 و اصلاحات بعدی می‌باشد.
- نصب این دستگاه باید مطابق با دستورالعمل‌های اروپایی EEC/89/336، EEC/73/23 و 98/37/EEC اصلاحات بعدی باشد.
- برق ورودی را پیش از انجام هر کاری برای نصب دستگاه قطع نمایید. همچنین تمامی باتری‌های حافظه را، در صورت وجود، قطع نمایید.
- یک کلید تمام مغناطیسی یا حرارتی مغناطیسی بر روی جریان اصلی برق ورودی قرار دهید که با باز شدن اتصال حداقل ۳/۵ میلی‌متر فاصله داشته باشد.
- کنترل نمایید که یک کلید متفاوت دیگر با حد آستانه ۰/۱۳ آمپر درست قبل از جریان برق ورودی قرار گرفته است.
- کنترل نمایید که اتصال به زمین به درستی انجام گرفته است و برای تمامی اجزای سیستم خروجی زمین را آماده نمایید.
- تمامی تجهیزات ایمنی (چشم‌ها، پهنه‌های الکتریکی و غیره) را که برای حفاظت از هرگونه خطر نظیر له‌شدن، قطع کردن و بریدن لازم است، مطابق و سازگار با دستورالعمل‌های قابل اجرا و استانداردهای فنی، نصب نمایید.
- حداقل یک وسیله نشانه سیگنال دهنده درخشان را در جایی که به راحتی دیده شود، قرار دهید و یک علامت هشدار برای دستگاه را تعریف نمایید.
- از انتخاب این محصول از شما سپاسگزاریم، شرکت البرز صنعت مبنا مطمئن است که شما از کار این محصول بسیار راضی خواهید بود. طرز کار این محصول در دفترچه هشدارها و دفترچه راهنما شرح داده شده است. قبل از استفاده از این دستگاه، این دفترچه‌ها حتماً باید به دقت مطالعه شوند، زیرا حاوی اطلاعات بسیار مهمی از قبیل ایمنی، طریقه نصب، طرز کار و روش نگهداری دستگاه می‌باشند.
- این محصول با رعایت استانداردهای فنی شناخته شده و آیین‌نامه‌های ایمنی ساخته شده است. همچنین ما اظهار می‌نماییم که این محصول مطابق با دستورالعمل‌های اروپایی EEC/89/336، EEC/73/23 و اصلاحات بعدی می‌باشد.

### ۱) ایمنی عمومی

- هشدار: نصب غلط و یا استفاده نادرست از دستگاه می‌تواند موجب صدمه رسیدن به اشخاص، جانوران و یا اشیا شود.
- هشدار: نصب دستگاه باید با استفاده از تجهیزات ایمنی و کنترل‌های تجویز شده توسط استاندارد EN 12978 انجام شود.
- «دفترچه هشدارها» و «دفترچه راهنما» این دستگاه، حتماً باید به دقت مطالعه شوند، زیرا حاوی اطلاعات بسیار مهمی از قبیل ایمنی، نصب، استفاده و نگهداری دستگاه می‌باشند.
- مواد اسقاطی بسته‌بندی شده (پلاستیک، برد کاردی، پلی‌استیرن و غیره) بر طبق مقررات باید با استانداردهای جاری به فروش گذاشته شود. کیسه یا کیف پلی‌استیرن را از دسترس کودکان دور نگه دارید.
- دفترچه راهنما را به همراه کاتالوگ فنی دستگاه به منظور مراجعات بعدی در یک محل نگهداری نمایید.
- این دستگاه منحصرأبراً برای استفاده مشخص شده در اوراق حاضر طراحی و تولید شده است. هر استفاده دیگری که در این اوراق مشخص نشده است، می‌تواند به دستگاه صدمه رسانده و خطرناک باشد.
- شرکت البرز صنعت مبنا در قبال نتایج ناشی از استفاده نادرست از دستگاه و یا استفاده مشخص نشده در این اوراق و غیر قابل انتظار، هیچگونه مسئولیتی نخواهد داشت.
- دستگاه را در معرض گازهای قابل اشتعال نصب نکنید.

ویژگی‌های ابتکاری بسیار قابل ملاحظه در دستگاه کنترل  
ALTAIR عبارتند از:

- مدیریت دو موتور با تنظیم فشار الکتریکی
- مدیریت گیرنده on-board، مطابق با نوع جدید ریموت کنترل cloning
- تنظیم پیش فرض برای انجام عملیات با کنترل‌های محلی و یا متمرکز از طریق سیم
- مشخصات کلی دستگاه شامل:

- محدود نمودن نیروی موتور: به صورت الکترونیکی تنظیم می‌شود.
- کلید محدود کننده حرکت: با محدودسازی زمان حرکت، زمان عملیات تنظیم می‌شود.
- ورودی‌های ایمنی: توقف، چشم‌ها
- ورودی‌های کنترل: شروع، پیاده‌رو
- گیرنده رادیویی: ۴۳۳/۹۲ مگاهرتز کد گردشی یا کد ثابت
- حداکثر تعداد ریموت کنترل‌های در حال استفاده: ۶۳
- متمرکز نمودن کنترل‌ها با کنترل‌کننده‌های دیگر: تنظیم پیش فرض برای پروتوکل‌های سریالی یا تجهیزات خارجی

### ۳) مشخصات فنی بخش کنترل

برق ورودی	230 V ± 10%, 50Hz.
بار جذبی نرمال از سوی قطعات اصلی	حداکثر ۰/۲ آمپر
عایق اصلی / ولتاژ پایین	۲ اهم، 500 V d.c.
قدرت دی‌الکترونیک	اصلی / ولتاژ پایین ۳۷۵۰ V a.c. در یک دقیقه
خروجی فعلی موتور	حداکثر 1.25 A + 1.25 A
تبدیل فعلی رله موتور	10 A
حداکثر توان با ۲ موتور	300 W + 300 W
حداکثر توان با ۱ موتور	300 W
فلاشر	حداکثر 40 W
چراغ هشدار دهنده باز بودن درب	24 V، حداکثر 3

- شرکت البرز صنعت مبنا در قبال ایمنی اتوماسیون و همچنین کارکرد صحیح دستگاه زمانی که از قطعات دیگر و غیرفابریک استفاده شده باشد، هیچگونه مسئولیتی نخواهد داشت.
- تنها از قطعات اصل برای نگهداری و تعمیر دستگاه استفاده نمایید.
- هرگز اجزای اتوماسیون را مگر در صورتی که صراحتاً توسط شرکت مجاز قید شده باشد، تغییر ندهید.
- سیستم‌های کنترل تدارک دیده شده و طریقه باز کردن دستی درب در مواقع اضطراری را، به کاربر دستگاه آموزش دهید.
- اجازه ندهید که افراد و یا کودکان در دامنه حرکت درب باقی بمانند.
- ریموت کنترل و یا سایر وسایل کنترلی را به منظور جلوگیری از فعال کردن غیر عمدی اتوماسیون، از دسترس کودکان دور نگه دارید.
- کاربر باید از انجام هر کوششی به منظور کار یا تعمیر بر روی سیستم اتوماسیون جداً خودداری نموده و همیشه از اشخاص حائز صلاحیت درخواست کمک نماید.
- هر کاری که در دفترچه راهنمای حاضر به صورت واضح و صراحتاً بیان نشده است، مجاز نمی‌باشد.
- نصب دستگاه تنها باید توسط کنترل‌ها و تجهیزات ایمنی که در پیش ذکر گردید و بر اساس استاندارد EN 12978 انجام شود.

### ۲) مشخصات عمومی دستگاه

قسمت کنترل مدل ALTAIR برای درب‌های لولایی مناسب می‌باشد و با تنظیمات استاندارد توسط کارخانه سازنده پشتیبانی می‌شود. هر تغییر دیگری باید توسط برنامه‌ریزی ترکیبی توسط صفحه نمایش فرمان و یا دستگاه UNIPRO یا PROXIMA و UNIRADIO انجام پذیرد. قسمت کنترل نیز پروتوکل EELink را کاملاً پشتیبانی می‌کند.

برق ورودی قطعات	24 V (حداکثر جذب 0.2 A)
ضریب حفاظتی	IP 55
ابعاد دستگاه	در شکل ۱ نشان داده شده است
فیوزها	در شکل ۲ نشان داده شده است

**سوکت JP9**

خروجی ۲۴ V، حداکثر ۲۰۰ mA - برای چشم‌ها یا تجهیزات دیگر	۱۳-۱۴
خروجی برای چراغ هشداردهنده باز بودن درب (اتصال N.O. (۲۴ V، حداکثر ۰/۵ آمپر)) و یا به صورت جایگزینی برای کانال رادیو دوم	۱۵-۱۶
دکمه فشاری توقف (N.C.) (اگر استفاده نمی‌شود، پل را متصل شده باقی گذارید).	۱۷-۱۸
ورودی چشم‌ها (N.C.) (اگر استفاده نمی‌شود، پل را متصل شده باقی گذارید).	۱۷-۱۹
ورودی دکمه فشاری شروع (N.O.)	۱۷-۲۰
ورودی دکمه فشاری (کلید دستی) پیاده‌رو (N.O.)	
فعال‌سازی تنها توسط موتور ۲ انجام می‌شود. اگر سیکل باز شدن شروع شده باشد (نه از سوی بخش پیاده‌رو)، فرمان پیاده‌رو تاثیری نخواهد داشت (تک لنگه بازشو).	۱۷-۲۱

**سوکت JP4**

ورودی آنتن برای گیرنده رادیویی برد (۲۹ سیگنال)	۳۱-۳۲
--	-------

**(۴) اتصالات خروجی برد (شکل ۳)**

هشدار: در خلال زمان سیم‌کشی و عمل نصب، به استانداردهای جاری نظیر اصول کارکرد فنی خوب، رجوع کنید. سیم‌های برق با ولتاژهای متفاوت باید کاملاً از یکدیگر جدا شوند و یا با حداقل فاصله ۱ میلی‌متر عایق اضافه، به صورت مناسبی عایق‌کاری شوند. سیم‌ها باید توسط یک بست اضافه، به طور مثال توسط باندهای ترمینال بسته شوند.

هشدار: برای اتصال به بخش‌های اصلی از کابل چند قطبی با حداقل قطر عبوری ۱/۵ × ۳ میلی‌متر مربع و مطابق با قوانین ذکر شده پیشین استفاده نمایید. برای اتصال به موتورها، از کابلی با حداقل قطر عبوری ۲/۵ میلی‌متر مربع از نوع شرح داده شده توسط استانداردهای جاری استفاده نمایید. به طور مثال اگر کابل در خارج قرار گرفته است، استاندارد کابل حداقل باید معادل با H07RN-F باشد، اما اگر در داخل قرار گرفته است (و یا در خارج ولی در داخل یک کانال پلاستیکی کابل)، حداقل باید معادل H05VV-F با قطر عبوری ۱/۵ × ۳ میلی‌متر مربع باشد.

**سوکت JP7**

توضیحات	ترمینال
	۱
	ترمینال GND
	۳-۲
	برق ورودی تک فاز (سیم خنثی به خروجی ۳)

**سوکت JP8**

توضیحات	ترمینال
اتصال برای موتور یک:	
	۴ به ۱
	۴-۵-۶
	مشترک
	۲ به ۶
اتصال برای موتور دو:	
	۷ به ۱
	۷-۸-۹
	مشترک
	۲ به ۹
خروجی ۲۳۰ V.a.c. برای چراغ فلاشر (حداکثر W (۴۰	۱۰-۱۱

**(۵) پارامترهای کنترل حرکت‌های موتور**

پارامترهای کارکرد می‌توانند توسط برنامه‌ریز صفحه نمایش و یا بوسیله UNIPRO تغییر داده شوند. در اینجا شرح هر یک از گزینه‌ها و روش تنظیم آنها آورده شده است:

معنی گزینه‌ها:

- زمان عملیاتی: زمان را برای حرکت‌های باز شدن و بسته شدن تنظیم نمایید.

- قفل حرکتی: جلوگیری از پذیرش دستور شروع چه از طریق دکمه فشاری و چه از طریق ریموت کنترل را، در طی باز شدن درب، فعال می کند.
- هشدار اولیه: فلاشر را به مدت ۳ ثانیه پیش از شروع حرکت درب فعال می کند.
- بسته شدن سریع پس از گذشتن از چشم‌ها: در صورت فعال بودن، پس از عبور از چشم‌های درب در حالتی که درب باز است، درب به صورت خودکار، حتی اگر TCA وارد شده باشد، دوباره بسته می شود. در این حالت شما تنها به فعال نمودن چشم‌ها در طی مرحله بسته شدن توصیه می شوید.
- چشم‌ها در باز شدن: در صورت فعال بودن، از عمل چشم‌ها در طی باز شدن جلوگیری می کند. در این حالت، از راه‌اندازی چشم‌ها در طی باز شدن صرف نظر شده است. راه‌اندازی چشم‌ها در طی بسته شدن باعث می شود که درب متوقف شده و سپس دوباره باز شود. در صورتی که فعال نشده باشد، راه‌اندازی چشم‌ها در طی باز شدن باعث می شود که درب متوقف شده و سپس زمانی که مانع برداشته شود دوباره باز گردد.
- چراغ هشدار باز بودن درب و یا دومین کانال رادیو: در صورت فعال بودن به شما اجازه می دهد که یک فلاشر ۲۴ ولت را مانند شکل ۳ متصل نمایید. در این حالت فلاشر وضعیت درب را مطابق آنچه در جدول بالا مشخص شده است، نشان می دهد.
- کنترل تنها یک موتور: در صورت فعال سازی، شما تنها موتور ۲ را فعال خواهید داشت.

### ۶ برنامه ریزی :

#### ۶-۱) برنامه ریزی توسط صفحه نمایش :

- برنامه ریز صفحه نمایش در برد به شما اجازه می دهد تا تمامی کارکردهای دستگاه کنترل ALTAIR را تنظیم نمایید.
- هشدار! : به جهت تغییر در تنظیمات، شما باید جامپر J1 را خارج نمایید. بدین منظور به اشکال A و B مراجعه نمایید.
- پارامترهای پیش فرض نیز در بین دو گیومه ( [ ] ) نشان داده شده‌اند.

- زمان بسته شدن خودکار (TCA): تنظیم می کند زمان مناسب با درب باز،
- فشار (تورک) موتور (نیروی هل دهنده): نیروی هل دهنده الکتریکی بکار برده شده برای هر موتور را در طی حرکت‌های باز شدن و بسته شدن تنظیم نمایید.
- هشدار: کنترل نمایید که مقدار نیروی موثر اندازه‌گیری شده در قاطی که توسط استاندارد EN 12445 تشخیص داده شده‌اند، باید کمتر از مقدار ذکر شده آنها در استاندارد EN 12453 باشد.
- هشدار: تنظیم نادرست حساسیت می تواند موجب زخمی شدن اشخاص و جانوران و یا صدمه رسیدن به اشیاء گردد.
- لنگه با فاز زمانی متفاوت در باز شدن: زمان تاخیر برای حرکت ابتدایی باز شدن موتور ۱ را بسته به موتور ۲ تنظیم نمایید.
- لنگه با فاز زمانی متفاوت در بسته شدن: زمان تاخیر برای حرکت ابتدایی بسته شدن موتور ۲ را بسته به موتور ۱ تنظیم نمایید.
- تابع کارکرد ۳ مرحله‌ای یا ۴ مرحله‌ای: فرمان شروع، وضعیت درب را بسته به اینکه کارکرد ۳ مرحله‌ای یا ۴ مرحله‌ای فعال می‌باشد، مطابق آنچه که در جدول زیر نشان داده شده است، تغییر می دهد. همچنین وضعیت چراغ هشدار دهنده درب باز نیز در این جدول مشخص شده است.

وضعیت درب	۳ مرحله‌ای	۴ مرحله‌ای	چراغ هشدار باز بودن درب
درب بسته	باز می شود	باز می شود	خاموش
در باز شدن	متوقف می شود و TCA وارد می شود (اگر فعال شده باشد)	متوقف می شود و TCA وارد می شود (اگر فعال شده باشد)	روشن
درب باز	بسته می شود	بسته می شود	روشن
در بسته شدن	توقف می کند و باز می شود	توقف می کند و TCA وارد نمی شود	چشمک می زند
پس از فرمان توقف	باز می شود	باز می شود	روشن

## منطقه‌بندی (Zone) [ ۱ ]

عدد منطقه‌بندی را بین حداقل مقدار صفر و حداکثر مقدار ۱۲۷ تنظیم نمایید.

## لیست عملکردها

زمان بسته شدن خودکار (ECP) [ خاموش ]

روشن: بسته شدن خودکار را فعال می‌کند.

خاموش: مانع از بسته شدن خودکار می‌شود.

سه مرحله‌ای / چهار مرحله‌ای (E SLEEP) [ خاموش ]

روشن: کارکرد سه مرحله‌ای فعال. درب متوقف می‌شود و دوباره باز می‌شود.

خاموش: کارکرد چهار مرحله‌ای فعال.

قفل حرکتی (Ibl oPEn) [ خاموش ]

روشن: قفل حرکتی در طی مرحله باز شدن فعال

خاموش: قفل حرکتی در طی مرحله باز شدن غیرفعال

هشدار اولیه (Pre-ALAR) [ خاموش ]

روشن: فلاشر ۳ ثانیه پیش از شروع کار موتور روشن میشود.

خاموش: فلاشر همزمان با شروع کار موتور روشن میشود.

بسته شدن سریع (FAST CLS) [ خاموش ]

روشن: بسته شدن سریع را در هنگامی که درب باز است پس از عبور از چشم‌ها فعال می‌کند.

خاموش: فرمان وارد نمی‌شود.

چشم‌ها در باز شدن (Photo oPEn) [ خاموش ]

روشن: تنها در مرحله بسته شدن فعال می‌شود.

خاموش: در هر دو مرحله باز شدن و بسته شدن فعال می‌شود.

چراغ هشدار درب باز و یا دومین کانال رادیو (ScR Zch)

[ خاموش ]

روشن: خروجی بین ترمینال‌های ۱۵ و ۱۶ به عنوان چراغ هشدار

درب باز بسته می‌شود، در این حالت دومین کانال ریموت

کنترل‌های پیاده‌رو باز است.

خاموش: خروجی بین ترمینال‌های ۱۵ و ۱۶ به عنوان دومین

کانال ریموت کنترل بسته می‌شود.

موتورها در کار (Photo on) [ خاموش ]

روشن: تنها موتور ۲ کار می‌کند (ترمینال‌های ۳، ۴ و ۵). در این

حالت، ورودی پیاده‌رو غیر فعال است.

نوشته‌های ظاهر شده بر روی صفحه نمایش مابین دو قلاب ( )

نشان داده شده است.

کلید کوچک تایید را فشار دهید تا لیست مقدماتی نمایش داده

شود، کلید تایید را دو مرتبه فشار دهید تا این مقدمه کنار برود.

اکنون شما به لیستی وارد می‌شوید که شامل زیر شاخه‌های زیر است:

پارامترها، عملکردها، رادیو، زبان، پیش فرض. در ۴ لیست نخست

شما می‌توانید در هر لیست به بالا و پایین حرکت کرده و وارد زیر

شاخه‌ها شوید، سپس با استفاده از کلید تایید مقادیر تنظیم شده را

تایید نمایید. اگر شما کلید تایید را در لیست پیش فرض فشار دهید،

شما می‌توانید بخش کنترل را، با مقادیر از پیش تعیین شده توسط

کارخانه، دوباره برنامه‌ریزی نمایید.

برای بازگشت به عقب و خروج از حالت برنامه‌ریزی، کلیدهای

بالا و پایین را به طور همزمان چندین بار فشار دهید.

اگر در پایان تشخیص نقص، پیغام «OK» نمایش داده شود، بدین

معنی است که بخش کنترل و تجهیزات متصل شده به درستی کار

می‌کنند.

در انتهای تنظیمات، جامپر J1 را باز نمایید.

## ۲-۶ برنامه‌ریزی توسط UNIPRO:

برنامه‌ریز UNIPRO را توسط تجهیزات UNIFLAT و UNIDA

به بخش کنترل متصل کنید (شکل ۴ را ملاحظه نمایید). بخش کنترل

دستگاه ALTAIR برنامه‌ریز UNIPRO را پشتیبانی نمی‌کند و بنابراین

نیازمند یک بخش پشتیبانی مقتضی است.

## لیست پارامترها:

زمان عملیات (varH t) [ ۱۰s ]

مقدار عددی زمان عملیات را از ۳ تا ۹۰ ثانیه تنظیم نمایید.

زمان بسته شدن خودکار (ECP) [ ۱۰s ]

مقدار عددی زمان بسته شدن خودکار را از ۳ تا ۹۰ ثانیه تنظیم

نمایید.

فشار موتور (Photo t or 9UE) [ ۵۰% ]

مقدار عددی فشار (تورک) موتور را از ۱٪ تا ۹۹٪ تنظیم نمایید.

زمان تاخیر در باز شدن (oPEn DELAY t iPE) [ ۱s ]

زمان تاخیر در باز شدن را از ۱ تا ۱۰ ثانیه تنظیم نمایید.

زمان تاخیر در بسته شدن (CLS DELAY t iPE) [ ۱s ]

زمان تاخیر در بسته شدن را از ۱ تا ۲۰ ثانیه تنظیم نمایید.

خاموش: هر دو موتور کار می کنند.

خاموش: ورودی بین ترمینال های ۲۰-۱۷ به عنوان شروع عمل

می کند.

کد ثابت (F IHEd codE) [ خاموش ]

UNIPRO ⇨ وظایف پیشرفته ⇨ آدرس (۱۳)

روشن: گیرنده برای کار در حالت کد ثابت تنظیم می شود.

خاموش: گیرنده برای کار در حالت کد گردشی تنظیم می شود.

برنامه ریزی فرستنده رادیویی (rAd Ia PrAd) [ روشن ]

UNIPRO ⇨ وظایف پیشرفته ⇨ آدرس (۱۵)

روشن: این حالت ذخیره کردن فرستنده از طریق ریموت را فعال

می کند:

۱- ابتدا کلید مخفی (P1) و سپس کلیدهای معمولی (T1، T2،

T3 و یا T4) یک فرستنده را که قبلاً در حالت استاندارد توسط منو

رادیو به خاطر سپرده شده، را فشار دهید

۲- با ۱۰ ثانیه فشار کلید مخفی (P1) و سپس کلید معمولی (T1،

T2، T3 و یا T4) فرستنده، به خاطر سپرده می شود.

گیرنده پس از ۱۰ ثانیه از حالت برنامه ریزی خارج می شود، سایر

فرستنده های جدید پیش از اتمام این زمان می توانند وارد شوند.

این حالت نیازی به دسترسی به بخش کنترل ندارد.

خاموش: این حالت ذخیره کردن فرستنده از طریق ریموت را

غیر فعال می کند.

فرستنده ها تنها می توانند با استفاده از منو رادیویی مناسب به خاطر

سپرده شوند.

حلقه (Loop) [ خاموش ]

UNIPRO ⇨ وظایف پیشرفته ⇨ آدرس (۱۱)

روشن: در این حالت از یک حلقه بسته اتصال متمرکز (شکل ۵)،

بخش کنترل را روشن نمایید.

خاموش: در این حالت از یک اتصال متمرکز باز (شکل ۵)، بخش

کنترل را خاموش نمایید.

فرمان دهنده/ فرمان گیرنده (PAsLEr) [ خاموش ]

UNIPRO ⇨ وظایف پیشرفته ⇨ آدرس (۱۲)

روشن: بخش کنترل در یک ارتباط متمرکز به عنوان فرمان دهنده

تنظیم شده است (بخش ۱۱ را ملاحظه نمایید).

خاموش: بخش کنترل در یک ارتباط متمرکز به عنوان فرمان

گیرنده تنظیم شده است (بخش ۱۱ را ملاحظه نمایید).

انتخاب شروع- باز (SErEt - aPEn) [ خاموش ]

روشن: ورودی بین ترمینال های ۲۰-۱۷ به عنوان باز عمل می کند.

### ۷) مشخصات فنی رادیو

فرکانس ۴۳۳/۹۲ مگاهرتز

کد داده شده بر اساس الگوریتم کد گردشی

تعداد ترکیبات ۴ میلیارد

امپدانس آنتن ۵۰ اهم (RG58)

حداکثر تعداد ریموت کنترل هایی که ۶۳

می توانند به خاطر سپرده شوند

کانال های خروجی گیرنده:

- کانال خروجی ۱، در صورتی که فعال باشد، فرمان شروع را

کنترل می کند.

- کانال خروجی ۲، در صورتی که فعال باشد، تغذیه نمودن

رله دومین کانال رادیو به مدت ۱ ثانیه را، کنترل کرده و یا

بسته به تنظیمات انجام شده، تابع پیاده رو را فعال می کند.

انواع ریموت کنترل هایی که می توانند مورد استفاده قرار

گیرند:



تمام انتقال دهنده های کد گردشی سازگار با

### نصب آنتن

از یک آنتن تنظیم شده با فرکانس ۴۳۳ MHz استفاده نمایید.

برای اتصال گیرنده آنتن، از یک کابل coaxial RG8 استفاده

نمایید.

وجود یک توده فلزی پس از آنتن می تواند موجب مزاحب در

دریافت رادیویی شود. در صورت کافی نبودن برد فرستنده، آنتن را

به محل مناسب تری منتقل نمایید.

### ۸) تنظیمات گیرنده

ویژگی های گیرنده Clonix64 نظیر حداکثر ایمنی در

نسخه برداری از کد دهی کد متغیر (کد گردشی)، با راحتی در

انجام عملیات فرستنده «cloning» که در نتیجه یک سیستم منحصر

به فرد می باشد، ترکیب شده است.

فرستنده cloning، وسیله ساختن یک فرستنده که می تواند به

صورت خود کار، لیست فرستنده های به خاطر سپرده شده در

گیرنده را شامل شود و همچنین به عنوان اضافه و یا جایگزینی از

یک فرستنده خاص باشد، است.

**خواندن (rERd)**

یک کلید از یک گیرنده را کنترل می کند؛ اگر ذخیره شده باشد، پیغامی را نمایش می دهد که شماره گیرنده را در حافظه دستگاه (از ۱ تا ۶۴) و نیز شماره کلید (T1, T2, T3 و یا T4) را نشان می دهد.

**حذف لیست (ErERASE 64)**

هشدار! تمامی ریموت کنترل های به خاطر سپرده شده را به صورت کامل از حافظه گیرنده پاک می کند.

**خواندن کد گیرنده (rH code)**

کد وارد شده در گیرنده را نمایش می دهد.

توجه: کلید مخفی P1 به صورت های متفاوتی بسته به مدل فرستنده ظاهر می شود.

برای فرستنده های با کلید مخفی، کلید مخفی P1 را فشار دهید (شکل B1). برای فرستنده های بدون کلید مخفی، کار کلید P1 با فشار همزمان ۴ کلید فرستنده برابر است و یا، پس از باز نمودن محفظه باتری دو نقطه P1 را توسط یک پیچ گوشتی پل بزنید (شکل B2).

نکته مهم: بر روی نخستین فرستنده به خاطر سپرده شده، برجسیبی را بچسبانید (فرمان دهنده).

در حالت برنامه ریزی دستی، نخستین فرستنده یک کد کلیدی به گیرنده اختصاص می دهد؛ این کد برای انجام Cloning بعدی فرستنده های رادیویی مورد نیاز می باشد.

**۱۰) فرستنده رادیویی Cloning****Cloning کد گردشی / Cloning کد ثابت**

به دفترچه راهنمای UNIRADIO و راهنمای برنامه ریزی CLONIX مراجعه شود.

**۱۰-۱) برنامه ریزی پیشرفته: گیرنده های مشترک**

به دفترچه راهنمای UNIRADIO و راهنمای برنامه ریزی CLONIX مراجعه شود.

**۱۱) اتصال سریالی متمرکز**

دستگاه کنترل ALTAIR اجازه می دهد دستگاه های اتوماسیون متعددی (SCS) در یک مسیر متمرکز توسط ورودی ها و خروجی های سریالی مناسب به یکدیگر متصل شوند. این امر

فرستنده cloning به وسیله جایگزینی جهت ساختن یک فرستنده جدید، برای گرفتن جای فرستنده پیشینی که در گیرنده به خاطر سپرده شده بود، استفاده می شود؛ از این رو یک فرستنده خاص، می تواند از حافظه پاک شده و دیگر قابل استفاده نباشد.

در نتیجه این امکان را فراهم می آورد تا با استفاده از ریموت تعداد زیادی از فرستنده های اضافی را برنامه ریزی و یا، برای مثال، فرستنده هایی را، برای آنهایی که از بین رفته اند، بدون ایجاد تغییر مستقیم در گیرنده جایگزین نماید.

در زمانی که کد دهی ایمنی فاکتور بااهمیتی نباشد، گیرنده Clonix به شما اجازه خواهد داد تا از کد ثابت به علاوه Cloning، که اگرچه اکنون کد متغیر را رها کرده ولی تعداد وسیعی از کدهای ترکیبی را تدارک دیده است، استفاده نمایید.

**برنامه ریزی**

ذخیره نمودن فرستنده ها می تواند به صورت دستی و یا توسط برنامه ریز UNIPRO یا PROXIMA، که اجازه می دهد نصب ها را در حالت «گیرنده های مشترک» انجام دهید و همچنین بانک اطلاعاتی کامل نصب را به واسطه نرم افزار Eedbase مدیریت نماید.

گیرنده 64 Clonix از طریق اتصال UNIRADIO به دستگاه کنترل ALTAIR، با استفاده از ملحقات UNIFLAT و UNIDA که در شکل ۴ مشخص شده اند، برنامه ریزی می شود.

**۹) برنامه ریزی دستی**

در صورت نصب استاندارد در جایی که کارکردهای پیشرفته مورد نیاز نباشد، شما می تواند ذخیره سازی فرستنده ها را به صورت دستی انجام دهید؛ برای برنامه ریزی ابتدایی به شکل B مراجعه نمایید.

**لیست رادیویی (rAd la)****اضافه کردن**

به شما اجازه می دهد تا کلیدی از یک ریموت کنترل را به حافظه گیرنده اضافه نمایید؛ پس از ذخیره کردن، پیغامی نمایش داده خواهد شد که شماره گیرنده را در حافظه دستگاه نشان می دهد (از ۱ تا ۶۴).

**اضافه کردن دکمه شروع (Add Start)**

به کلید مورد نیاز برای دستور شروع مربوط است.

**اضافه کردن دکمه کانال دوم (Add 2ch)**

به کلید مورد نیاز برای کانال رادیویی دوم مربوط است.



### ۱۲) تشخیص نقص فنی

در صورت وجود نقص فنی، صفحه نمایش پیغامی را نمایش می‌دهد که مشخص می‌کند کدام قطعه می‌بایستی بازمینی شود:

فعال‌سازی ورودی شروع	STRT
فعال‌سازی ورودی توقف	STOP
فعال‌سازی ورودی PHOT	PHOT
فعال‌سازی ورودی PED	PED
فعال‌سازی ورودی باز	OPEN

### ۱۳) آمار

آمار دستگاه توسط برنامه ریز UNIPRO مدیریت می‌شود. علاوه بر آمار استاندارد، آمار پیشرفته زیر نیز در دسترس می‌باشد:

- عدد ناحیه بخش‌های در حال کار (آمار پیشرفته) آدرس ۱۶: تعداد عمل‌کننده‌هایی که به همان ناحیه فرمان دهنده متعلق می‌باشند را، مشخص می‌نماید (تنها در بردهای فرمان دهنده به روز می‌شود).
- تعداد کل واحدهای عمل‌کننده (آمار پیشرفته) آدرس ۱۷: تعداد عمل‌کننده‌های متصل شده را، مشخص می‌نماید (تنها در بردهای فرمان دهنده به روز می‌شود).

برای دریافت اطلاعات بیشتر به دفترچه راهنمای UNIPRO یا PROXIMA مراجعه نمایید.

### ۱۴) اسقاط کردن

هشدار: این کار تنها باید توسط افراد حائز صلاحیت انجام شود. مواد مصرفی باید بر طبق مقررات موجود استفاده شوند. در هنگام اسقاط کردن، تجهیزات اتوماسیون نباید در معرض هیچگونه ریسک جزئی و یا خطر قرار گیرند. در هنگام بازمینی مواد نیز، آنها باید بر اساس جنسشان طبقه‌بندی شوند (اجزای الکتریکی، مس، آلومینیوم، پلاستیک و غیره).

### ۱۴) پیاده کردن اجزاء موتور

هشدار: این کار تنها باید توسط افراد حائز صلاحیت انجام شود. در زمانی که اجزاء بخش کنترل پیاده می‌شوند تا در محلی دیگر دوباره سرهم شوند، به صورت زیر عمل کنید:

استفاده از تنها یک دستور به منظور باز کردن و بستن تمام دستگاه‌های اتوماسیون متصل شده به یکدیگر را، امکان‌پذیر می‌کند. برای متصل نمودن تمامی بخش‌های کنترل ALTAIR، مخصوصاً با استفاده از خط تلفنی، طرح نمایش داده شده در شکل ۵ را ملاحظه نمایید.

باید یک کابل تلفن با بیش از یک جفت مورد نیاز باشد. همچنین این ضروری است که از سیم‌های یک جفت یکسان استفاده نمایید. طول کابل تلفن بین یک دستگاه و دستگاه بعدی نباید از ۲۵۰ متر تجاوز نماید.

در این حالت، هر یک از واحدهای کنترل ALTAIR باید به طور مناسب تنظیم شوند، با تنظیم نمودن یک واحد فرمان دهنده پیش از همه، که تمامی واحدهای دیگر را کنترل خواهد کرد، لزوماً فرمان گیرنده را تنظیم کنید (لیست عملکردها را مطالعه نمایید).

همچنین عدد منطقه‌بندی را از صفر تا ۱۲۷ تنظیم نمایید (لیست پارامترها را مطالعه نمایید).

عدد ناحیه‌بندی به شما اجازه می‌دهد تا گروه‌هایی از واحدهای اتوماسیون بسازید و هر یک به ناحیه واحد فرمان دهنده پاسخ می‌دهند. هر ناحیه می‌تواند تنها مخصوص یک واحد فرمان دهنده باشد، واحد کنترل فرمان دهنده در ناحیه صفر همچنین سایر واحدهای فرمان گیرنده در دیگر ناحیه‌ها را کنترل می‌کند.

حلقه بسته اتصال سریالی (که با خط چین در شکل ۵ نمایش داده شده است) تنها زمانی نیاز است که شما نیازمند کنترل تعداد تجهیزات متصل شده به وسیله UNIPRO یا PROXIMA می‌باشید.

### ۱-۱۱) برنامه ریزی نصب متمرکز توسط UNIPRO یا PROXIMA

برنامه ریز UNIPRO را توسط تجهیزات UNIDA به بخش کنترل متصل نمایید (شکل ۴ را ملاحظه نمایید). برای دریافت اطلاعات بیشتر به دفترچه راهنمای UNIPRO یا PROXIMA مراجعه نمایید.

### ۲-۱۱) برنامه ریزی نصب متمرکز توسط صفحه نمایش

برنامه ریز صفحه نمایش که در برد موجود می‌باشد، به شما اجازه می‌دهد تا تمامی کارکردهای دستگاه کنترل ALTAIR را تنظیم نمایید. بدین منظور به اشکال A و B مراجعه نمایید. عدد ناحیه را در لیست پارامترها تنظیم نمایید و همچنین کارکردهای حلقه باز/حلقه بسته و روشن یا خاموش بودن فرمان دهنده را نیز در لیست عملکردها تنظیم کنید.

- برق ورودی و کل دستگاه الکتریکی را قطع نمایید.
- در حالتی که برخی از اجزای نمی توانند برداشته شوند و یا صدمه دیده‌اند، آنها را باید جایگزین نمود.

**هشدارها:**

عملیات نظارتی صحیح تنها زمانی حاصل می‌شود که اطلاعاتی که در راهنمای حاضر قرار دارند، مطالعه شده باشند. شرکت در برابر هرگونه خرابی، که ناشی از عدم مطالعه استانداردهای نصب و آموزش‌های راهنمای حاضر باشد، هیچگونه مسئولیتی نخواهد داشت.

شرکت البیز صناعت مینا  
Alborz Sanat Mabna Co.

شکل A

### راهنمای شکل A

به صورت همزمان به کلیدهای + و - را فشار دهید. فشار همزمان به کلیدهای - و + شما اجازه می دهد تا از لیستی که در آن قرار دارید خارج شوید و به لیست قبلی بازگردید. اگر این کار بر روی منوی اصلی صورت گیرد، برنامه ریزی متوقف شده و صفحه نمایش خاموش می شود.

نخبریات انجام شده تنها زمانی تایید می شوند که کنید تایید متعاقباً پس از تغییر فشار داده شود.

پیغام تایید (تغییرات انجام شده را تایید می کند)

پیغام خطا (خطا در مقدار و یا کارکرد)

پیغام انتظار (مقدار و یا وظیفه را وارد نمایید)



مقدار پیش فرض  
افزایش / کاهش پارمتر و یا تبدیل روشن / خاموش

کلید تایید را فشار دهید (ورود ننمایید)

بالا و پایین نمودن لیست (قبلی = + ، بعدی = -)



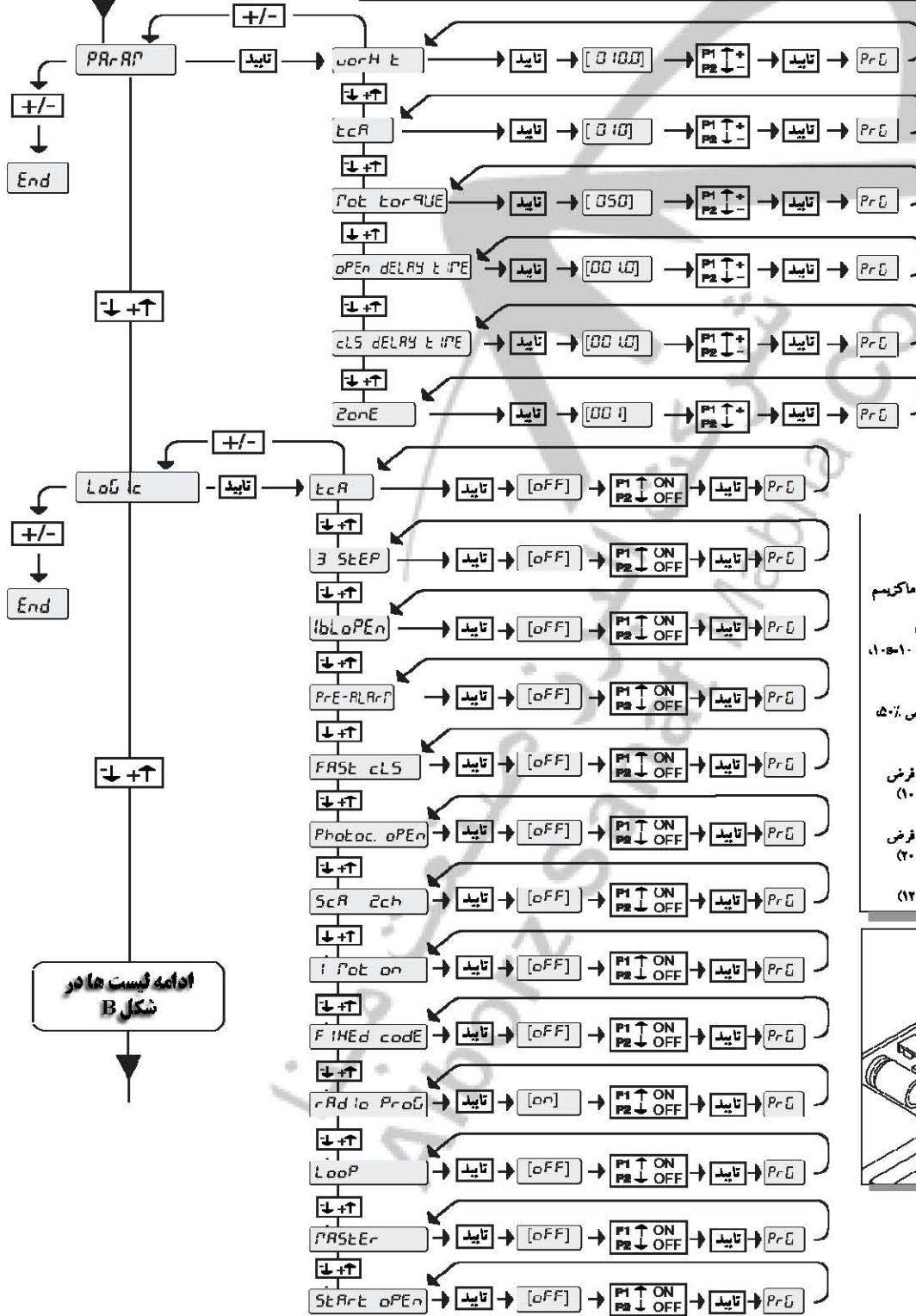
تایید

### دسترسی به لیست ها

کلید تایید را فشار دهید

bFt  
ALAr Ir-PA ID  
0000  
0000  
00

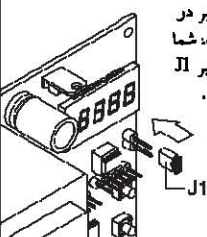
نسخه نرم افزاری بخش کنترل  
تعداد کل حرکات (در ده هزار)  
تعداد حرکات از زمان آخرین تعمیر (در ده هزار)  
تعداد ریموت کنترل های به خاطر سپرده شده



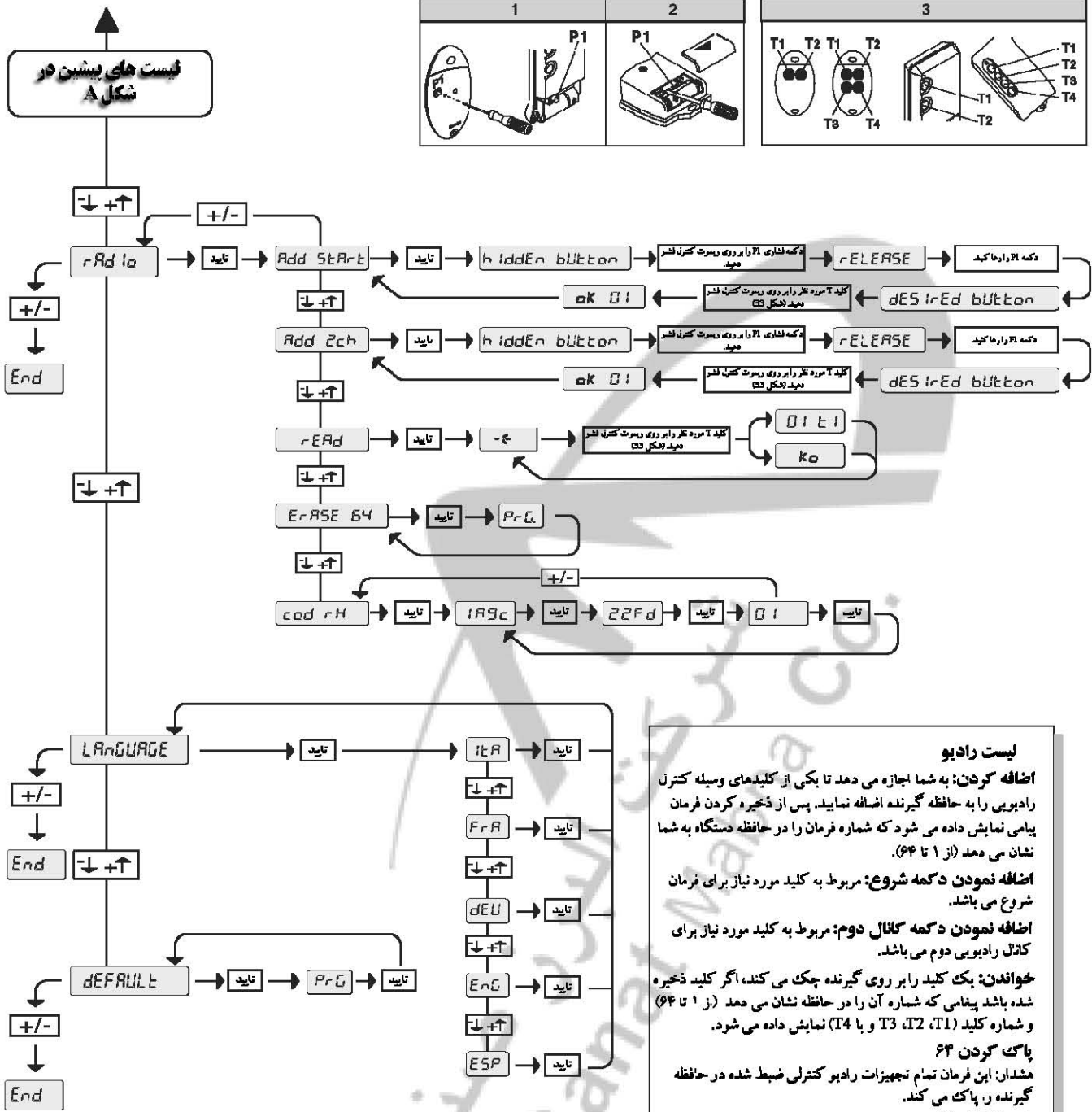
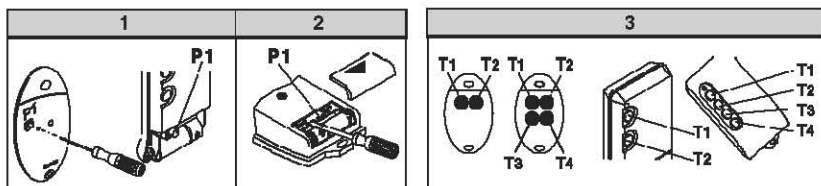
- ### لیست پارامترها
- زمان کار**  
مقدار به دهم ثانیه بیان شده اند.  
(پیش فرض 100=10، مینیمم 30=3، ماکزیمم 999=900)
- TCA (زمان بسته شدن خودکار)**  
مقدار به دهم ثانیه بیان شده اند (پیش فرض 10=1، مینیمم 2=2، ماکزیمم 90=90)
- فشار موتور**  
مقدار به درصد بیان شده اند (پیش فرض 50، مینیمم 1، ماکزیمم 99)
- زمان متفاوت فاز باز شدن**  
مقدار به دهم ثانیه بیان شده اند (پیش فرض 10=10، مینیمم 10=10، ماکزیمم 100=100)
- زمان متفاوت فاز بسته شدن**  
مقدار به دهم ثانیه بیان شده اند (پیش فرض 10=10، مینیمم 10=10، ماکزیمم 20=20)
- لاحیه مقدار عددی  
(پیش فرض 1، مینیمم صفر، ماکزیمم 127)

### هشدار!

برای تغییر در تنظیمات، شما باید جامپر J1 را ببندید.

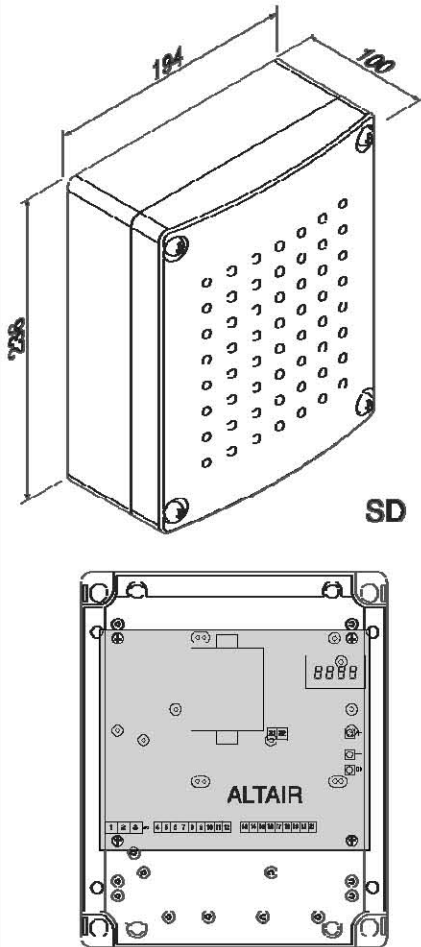


ادامه لیست ها در شکل B

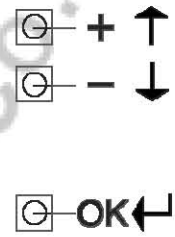
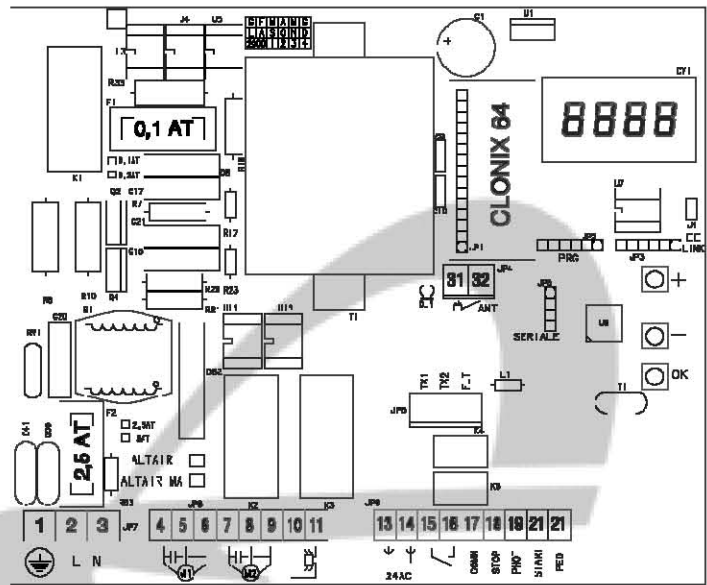


شکل B

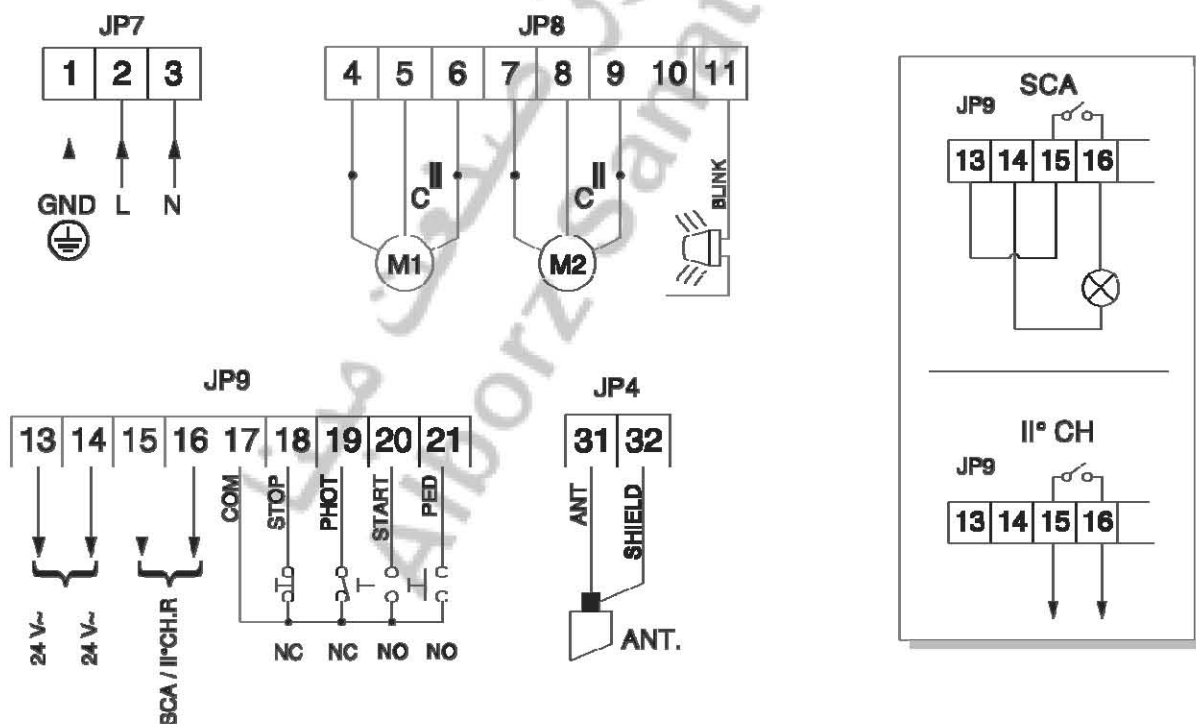
شکل ۱



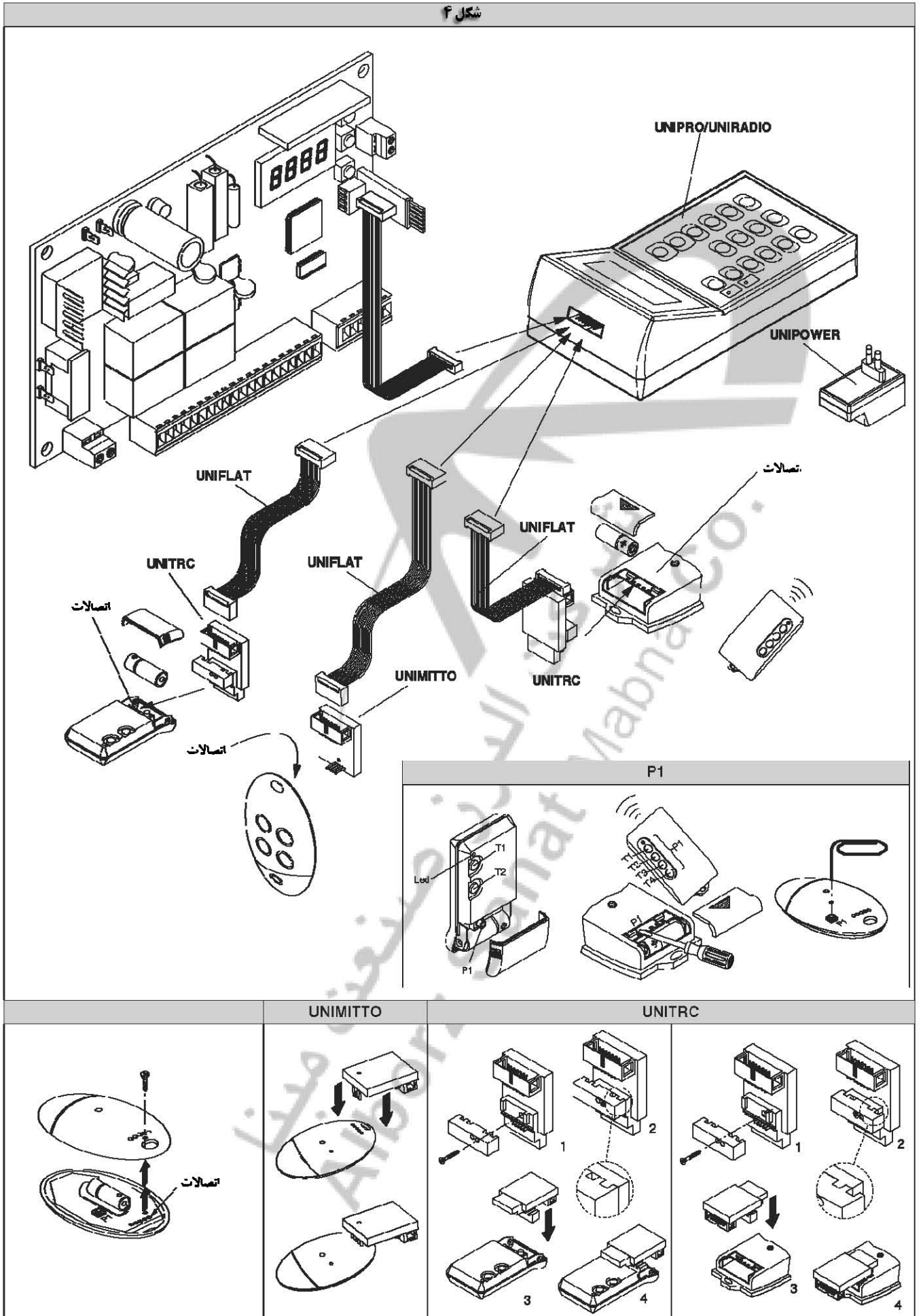
شکل ۲



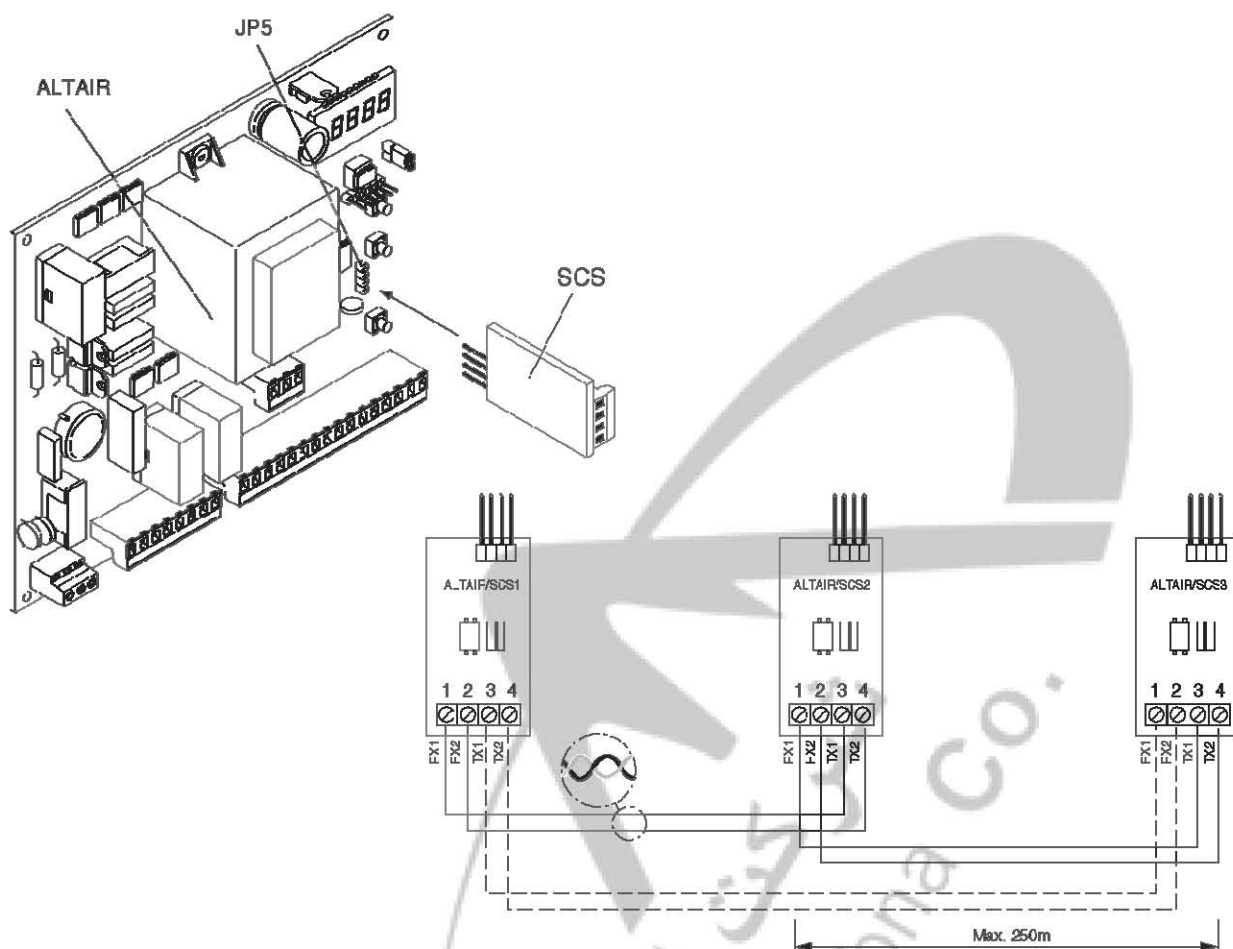
شکل ۳



شکل ۴



شکل ۵



Alborz Sanat Mabna Co.  
 شرکت البیزر صنعت مینا